|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Departemen_Perhubungan.wmf | FORM SKENARIO  LABORATORIUM/SIMULATOR/  WORKSHOP | | Nomor Dokumen : FM.USW.01.02a |
| Tgl. Ditetapkan : 02 November 2015 |
| Revisi No : 02 |
| Tgl. Diberlakukan : 09 Januari 2017 |
| Made By : | | Reviewer : |
| PIP SEMARANG | MOCH.IMRONI. M | CAPT. DWI ANTORO, M.M,M.MAR | CAPT.ARIKA PALAPA, M.Si, M,M.ar |

|  |  |
| --- | --- |
| Type Facilities :   * Laboratorium * Simulator * Other | Name Laboratorium/ Simulator/ Other :  SMS/F.M Ship Hadling Simulator (Bridge)/PART TASK SHIP HANDLING |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **STCW Convention** | STCW 1978 Amandement 2010 Table A-II/1, page 35 | |
| **Program** | UJIAN KOMPERHRNSIF ANT-IV SEKENARIO II | |
| **REFERENSI STCW** | STCW 1978 Amandement 2010 Table A-II/1, page 35( Specification of minimum standard of competence for officers in charge of navigational watch on ship of 500 gross tonnage or more) | |
| **AIM of Exercise** | Merencanakan dan melakukan pelyaran dan menentukan posisi, menjaga keselamatan bernavigasi, mengolah gerak kapal | |
| **Objective** | 1. Kemampuan untuk menentukan posisi kapal menggunakan semua peralatan 2. Mengetahui tentang system control kemudi, kemampuan manover dan penanganan kapal 3. Mengetahui tentang prosedur pelaporan dan komunikasi 4. Mengetahui menyeluruh tentang isi dan mengaplikasikannya dari peraturan internasional untuk mencegah tubrukan dilaut,1978, sebagai mana telah diubah | |
| **Own Ship Data** | Ship Name  Call Sign  Type Of Ship  Displacement  LOA  Darft  Max Speed  Type of propeller  Bow Thruster  Condition | GAS AMBALAT  PLKV  GAS TANKER  33089,0 T  182,9 m  7,2 m  10,7 knt  FPP/ Single  NO  Full Loaded |
| **Exercise condition** | MT.GAS AMBALAT, Call Sign PLKV sedang berlayar dari Malaka ke Tanjung Priok, Jakarta, jam 19.15 waktu setempat, kapal melintas Selat Singapura di Middle Part. Perwira jaga harus melaporkan ke VTS, memanggil Nahkoda jika situasi ragu-ragu, persiapkan semuanya denagn prosedur yang baik melewati selat,ada kapal lain yang posisinya berada disekitar, lewat, menyebrang, mendahului dan berlabuh | |

**INITIAL INFORMATION**

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **WIND** | | **CURRENT** | | **SEA STATE** | |
| Direction | 000 | Direction | 135 | Direction | 000 |
| Speed | 1,0 knots | Speed | 0.1 knots | Speed | 0,1 knots |

|  |  |
| --- | --- |
| **Briefing** | 10 minutes |
| **Exercise Duration** | **80 minutes** |
| **Debriefing** | 10 minutes |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Performance Criteria** | | |
| **NO** | **TIME** | **ACTIVITY** |
| 1 | 15 | **Kemampuan untuk menentukan posisi kapal menggunakan semua peralatan**  Menentukan posisi secara berkala   1. Memonitor kedalaman air dengan echo sounder 2. Memonitor arah, kecepatan angina dan arus 3. Menentukan efeknya olah gerak |
| 2 | 20 | **Mengetahui tentang system control kemudi, kemampuan manover dan penaganan kapal**   1. Ubah a ke auto pilot ke manual 2. Mengolah gerak untuk melewati selat 3. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 4. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak |
| 3 | 15 | **Mengetahui tentang prosedur pelaporan dan komunikasi**   1. Komunikasi dengan pihak lain 2. Beritahu nahkoda dan kamar mesin 3. Lapor posisi ke VTS 4. Konfirmasi semua dek |
| 4 | 30 | **Mengetahui menyeluruh tentang isi dan mengaplikasikan dari peraturan internasional untuk pencegahan tubrukan dilaut,1978, sebagai mana telah dirubah**   1. Komunikasi dengan semua pihak 2. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 3. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak 4. Jaga jarak aman dengan kapal lain |

\*Critical performance below must get record **“Yes”** mark will lead the final result to mark **FAIL**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **No** | **Critical Performance** | **Y** | **N** |
| 1 | *Menentukan posisi secar berkala* |  |  |
| 2 | *Melakukan komunikasi dengan semua pihak* |  |  |
| 3 | *Menyesuaikan kecepatan untuk olah gerak* |  |  |
| 4 | *Memonitor kedalaman air* |  |  |
| 5 | *Hindari tubrukan* |  |  |

**The Task And Evaluation Performance Criteria**

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **No** | **Activity** | **Time Frame (minutes)** | **Result** | | **Mark** | **Actual Time** | **Remark** |
|  | **Y** | **N** |
| **1** | **Kemampuan untuk menentukan posisi kapal menggunakan semua peralatan**   1. Menentukan posisi secara berkala 2. Memonitor kedalaman air dengan echo sounder 3. Memonitor arah, kecepatan angina dan arus 4. Menentukan efeknya olah gerak | **20**  +5  +5  +5    +5 |  |  | **20** |  |  |
| **2** | **Mengetahui tentang system control kemudi, kemampuan manover dsn penaganan kapal**   1. Ubah a ke auto pilot ke manual 2. Mengolah gerak untuk melewati selat 3. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 4. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak | **20**  +5  +10  +5 |  |  | 20 |  |  |
| **3** | **Mengetahui tentang prosedur pelaporan dan komunikasi**   1. Komunikasi dengan pihak lain 2. Beritahu nahkoda dan kamar mesin 3. Lapor posisi ke VTS 4. Konfirmasi semua dek | **15**  +2,5  +5  +5  +2,5 |  |  | 20 |  |  |
| **4** | **Mengetahui menyeluruh tentang isi dan mengaplikasikan dari peraturan internasional untuk pencegahan tubrukan dilaut,1978, sebagai mana telah dirubah**   1. Komunikasi dengan semua pihak 2. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 3. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak 4. Jaga jarak aman dengan kapal lain | **25**  +2,5  +10  +2,5  + 10 |  |  | 40 |  |  |
|  |  | **80** |  |  | 100  **100** |  |  |

**Time factor**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| <60 minutes = 1 | 61 – 70 minutes = 0.9 | 70 – 80 minutes = 0.8 | >80 minutes = 0.5 |

**Total Time : ………………minutes Time Factor : …………….**

**Total Score : Total Mark X Total Factor = …………… x ……………. = …………….**

**Final Result : PASS / FAIL ( Passing Grade = 70 )**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Departemen_Perhubungan.wmf | FORM SKENARIO  LABORATORIUM/SIMULATOR/  WORKSHOP | | Nomor Dokumen : FM.USW.01.02a |
| Tgl. Ditetapkan : 02 November 2015 |
| Revisi No : 02 |
| Tgl. Diberlakukan : 09 Januari 2017 |
| Made By : | | Reviewer : |
| PIP SEMARANG | MOCH.IMRONI. M | CAPT. DWI ANTORO, M.M,M.MAR | CAPT.ARIKA PALAPA, M.Si, M,M.ar |

|  |  |
| --- | --- |
| Type Facilities :   * Laboratorium * Simulator * Other | Name Laboratorium/ Simulator/ Other :  SMS/F.M Ship Hadling Simulator (Bridge)/PART TASK SHIP HANDLING |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **STCW Convention** | STCW 1978 Amandement 2010 Table A-II/1, page 35 | |
| **Program** | UJIAN KOMPERHENSIF ANT-IV SEKENARIO III | |
| **REFERENSI STCW** | STCW 1978 Amandement 2010 Table A-II/1, page 35( Specification of minimum standard of competence for officers in charge of navigational watch on ship of 500 gross tonnage or more) | |
| **AIM of Exercise** | Merencanakan dan melakukan pelyaran dan menentukan posisi, menjaga keselamatan bernavigasi, mengolah gerak kapal | |
| **Objective** | 1. Kemampuan untuk menentukan posisi kapal menggunakan semua peralatan 2. Mengetahui tentang system control kemudi, kemampuan manover dan penanganan kapal 3. Mengetahui tentang prosedur pelaporan dan komunikasi 4. Mengetahui menyeluruh tentang isi dan mengaplikasikannya dari peraturan internasional untuk mencegah tubrukan dilaut,1978, sebagai mana telah diubah | |
| **Own Ship Data** | Ship Name  Call Sign  Type Of Ship  Displacement  LOA  Darft  Max Speed  Type of propeller  Bow Thruster  Condition | MT.SATRIA SATU  PMKK  OIL TANKER  82078,0 T  228,0 m  32,2 m  15,0 knt  FPP/ Single  NO  Full Loaded |
| **Exercise condition** | MT.SATRIA SATU, Call Sign PMKK sedang berlayar dari Malaka ke Tanjung Priok, Jakarta, jam 19.15 waktu setempat, kapal melintas Selat Singapura di Middle Part. Perwira jaga harus melaporkan ke VTS, memanggil Nahkoda jika situasi ragu-ragu, persiapkan semuanya denagn prosedur yang baik melewati selat,ada kapal lain yang posisinya berada disekitar, lewat, menyebrang, mendahului dan berlabuh. | |

**INITIAL INFORMATION**

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **WIND** | | **CURRENT** | | **SEA STATE** | |
| Direction | 000 | Direction | 135 | Direction | 000 |
| Speed | 1,0 knots | Speed | 0.1 knots | Speed | 0,1 knots |

|  |  |
| --- | --- |
| **Briefing** | 10 minutes |
| **Exercise Duration** | **80 minutes** |
| **Debriefing** | 10 minutes |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Performance Criteria** | | |
| **NO** | **TIME** | **ACTIVITY** |
| 1 | 15 | **Kemampuan untuk menentukan posisi kapal menggunakan semua peralatan**  Menentukan posisi secara berkala :   1. Memonitor kedalaman air dengan echo sounder 2. Memonitor arah, kecepatan angina dan arus 3. Menentukan efeknya olah gerak |
| 2 | 20 | **Mengetahui tentang system control kemudi, kemampuan manover dan penaganan kapal**   1. Ubah a ke auto pilot ke manual 2. Mengolah gerak untuk melewati selat 3. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 4. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak |
| 3 | 15 | **Mengetahui tentang prosedur pelaporan dan komunikasi**   1. Komunikasi dengan pihak lain 2. Beritahu nahkoda dan kamar mesin 3. Lapor posisi ke VTS 4. Konfirmasi semua dek |
| 4 | 30 | **Mengetahui menyeluruh tentang isi dan mengaplikasikan dari peraturan internasional untuk pencegahan tubrukan dilaut,1978, sebagai mana telah dirubah**   1. Komunikasi dengan semua pihak 2. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 3. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak 4. Jaga jarak aman dengan kapal lain |

\*Critical performance below must get record **“Yes”** mark will lead the final result to mark **FAIL**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **No** | **Critical Performance** | **Y** | **N** |
| 1 | *Menentukan posisi secar berkala* |  |  |
| 2 | *Melakukan komunikasi dengan semua pihak* |  |  |
| 3 | *Menyesuaikan kecepatan untuk olah gerak* |  |  |
| 4 | *Memonitor kedalaman air* |  |  |
| 5 | *Hindari tubrukan* |  |  |

**The Task And Evaluation Performance Criteria**

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **No** | **Activity** | **Time Frame (minutes)** | **Result** | | **Mark** | **Actual Time** | **Remark** |
|  | **Y** | **N** |
| **1** | **Kemampuan untuk menentukan posisi kapal menggunakan semua peralatan**   1. Menentukan posisi secara berkala 2. Memonitor kedalaman air dengan echo sounder 3. Memonitor arah, kecepatan angina dan arus 4. Menentukan efeknya olah gerak | **20**  +5  +5  +5    +5 |  |  | **20** |  |  |
| **2** | **Mengetahui tentang system control kemudi, kemampuan manover dsn penaganan kapal**   1. Ubah a ke auto pilot ke manual 2. Mengolah gerak untuk melewati selat 3. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 4. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak | **20**  +5  +10  +5 |  |  | 20 |  |  |
| **3** | **Mengetahui tentang prosedur pelaporan dan komunikasi**   1. Komunikasi dengan pihak lain 2. Beritahu nahkoda dan kamar mesin 3. Lapor posisi ke VTS 4. Konfirmasi semua dek | **15**  +2,5  +5  +5  +2,5 |  |  | 20 |  |  |
| **4** | **Mengetahui menyeluruh tentang isi dan mengaplikasikan dari peraturan internasional untuk pencegahan tubrukan dilaut,1978, sebagai mana telah dirubah**   1. Komunikasi dengan semua pihak 2. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 3. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak 4. Jaga jarak aman dengan kapal lain | **25**  +2,5  +10  +2,5  + 10 |  |  | 40 |  |  |
|  |  | **80** |  |  | 100  **100** |  |  |

**Time factor**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| <60 minutes = 1 | 61 – 70 minutes = 0.9 | 70 – 80 minutes = 0.8 | >80 minutes = 0.5 |

**Total Time : ………………minutes Time Factor : …………….**

**Total Score : Total Mark X Total Factor = …………… x ……………. = …………….**

**Final Result : PASS / FAIL ( Passing Grade = 70 )**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Departemen_Perhubungan.wmf | FORM SKENARIO  LABORATORIUM/SIMULATOR/  WORKSHOP | | Nomor Dokumen : FM.USW.01.02a |
| Tgl. Ditetapkan : 02 November 2015 |
| Revisi No : 02 |
| Tgl. Diberlakukan : 09 Januari 2017 |
| Made By : | | Reviewer : |
| PIP SEMARANG | MOCH.IMRONI. M | CAPT. DWI ANTORO, M.M,M.MAR | CAPT.ARIKA PALAPA, M.Si, M,M.ar |

|  |  |
| --- | --- |
| Type Facilities :   * Laboratorium * Simulator * Other | Name Laboratorium/ Simulator/ Other :  SMS/F.M Ship Hadling Simulator (Bridge)/PART TASK SHIP HANDLING |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **STCW Convention** | STCW 1978 Amandement 2010 Table A-II/1, page 35 | |
| **Program** | UJIAN KOMPERHENSIF ANT-IV SEKENARIO IV | |
| **REFERENSI STCW** | STCW 1978 Amandement 2010 Table A-II/1, page 35( Specification of minimum standard of competence for officers in charge of navigational watch on ship of 500 gross tonnage or more) | |
| **AIM of Exercise** | Merencanakan dan melakukan pelyaran dan menentukan posisi, menjaga keselamatan bernavigasi, mengolah gerak kapal | |
| **Objective** | 1. Kemampuan untuk menentukan posisi kapal menggunakan semua peralatan 2. Mengetahui tentang system control kemudi, kemampuan manover dan penanganan kapal 3. Mengetahui tentang prosedur pelaporan dan komunikasi 4. Mengetahui menyeluruh tentang isi dan mengaplikasikannya dari peraturan internasional untuk mencegah tubrukan dilaut,1978, sebagai mana telah diubah | |
| **Own Ship Data** | Ship Name  Call Sign  Type Of Ship  Displacement  LOA  Darft  Max Speed  Type of propeller  Bow Thruster  Condition | MV.TANTO MOLEK  PMKK  CARGO SHIP  17160,0 T  172,2 m  9,6 m  18,9 knt  FPP/ Single  NO  Full Loaded |
| **Exercise condition** | MV.TANTO MOLEK, Call Sign PKLA sedang berlayar dari Malaka ke Tanjung Priok, Jakarta, jam 19.15 waktu setempat, kapal melintas Selat Singapura di Middle Part. Perwira jaga harus melaporkan ke VTS, memanggil Nahkoda jika situasi ragu-ragu, persiapkan semuanya denagn prosedur yang baik melewati selat,ada kapal lain yang posisinya berada disekitar, lewat, menyebrang, mendahului dan berlabuh. | |

**INITIAL INFORMATION**

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **WIND** | | **CURRENT** | | **SEA STATE** | |
| Direction | 000 | Direction | 135 | Direction | 000 |
| Speed | 1,0 knots | Speed | 0.1 knots | Speed | 0,1 knots |

|  |  |
| --- | --- |
| **Briefing** | 10 minutes |
| **Exercise Duration** | **80 minutes** |
| **Debriefing** | 10 minutes |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Performance Criteria** | | |
| **NO** | **TIME** | **ACTIVITY** |
| 1 | 15 | **Kemampuan untuk menentukan posisi kapal menggunakan semua peralatan**  Menentukan posisi secara berkala :   1. Memonitor kedalaman air dengan echo sounder 2. Memonitor arah, kecepatan angina dan arus 3. Menentukan efeknya olah gerak |
| 2 | 20 | **Mengetahui tentang system control kemudi, kemampuan manover dan penaganan kapal**   1. Ubah a ke auto pilot ke manual 2. Mengolah gerak untuk melewati selat 3. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 4. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak |
| 3 | 15 | **Mengetahui tentang prosedur pelaporan dan komunikasi**   1. Komunikasi dengan pihak lain 2. Beritahu nahkoda dan kamar mesin 3. Lapor posisi ke VTS 4. Konfirmasi semua dek |
| 4 | 30 | **Mengetahui menyeluruh tentang isi dan mengaplikasikan dari peraturan internasional untuk pencegahan tubrukan dilaut,1978, sebagai mana telah dirubah**   1. Komunikasi dengan semua pihak 2. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 3. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak 4. Jaga jarak aman dengan kapal lain |

\*Critical performance below must get record **“Yes”** mark will lead the final result to mark **FAIL**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **No** | **Critical Performance** | **Y** | **N** |
| 1 | *Menentukan posisi secar berkala* |  |  |
| 2 | *Melakukan komunikasi dengan semua pihak* |  |  |
| 3 | *Menyesuaikan kecepatan untuk olah gerak* |  |  |
| 4 | *Memonitor kedalaman air* |  |  |
| 5 | *Hindari tubrukan* |  |  |

**The Task And Evaluation Performance Criteria**

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **No** | **Activity** | **Time Frame (minutes)** | **Result** | | **Mark** | **Actual Time** | **Remark** |
|  | **Y** | **N** |
| **1** | **Kemampuan untuk menentukan posisi kapal menggunakan semua peralatan**   1. Menentukan posisi secara berkala 2. Memonitor kedalaman air dengan echo sounder 3. Memonitor arah, kecepatan angina dan arus 4. Menentukan efeknya olah gerak | **20**  +5  +5  +5    +5 |  |  | **20** |  |  |
| **2** | **Mengetahui tentang system control kemudi, kemampuan manover dsn penaganan kapal**   1. Ubah a ke auto pilot ke manual 2. Mengolah gerak untuk melewati selat 3. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 4. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak | **20**  +5  +10  +5 |  |  | 20 |  |  |
| **3** | **Mengetahui tentang prosedur pelaporan dan komunikasi**   1. Komunikasi dengan pihak lain 2. Beritahu nahkoda dan kamar mesin 3. Lapor posisi ke VTS 4. Konfirmasi semua dek | **15**  +2,5  +5  +5  +2,5 |  |  | 20 |  |  |
| **4** | **Mengetahui menyeluruh tentang isi dan mengaplikasikan dari peraturan internasional untuk pencegahan tubrukan dilaut,1978, sebagai mana telah dirubah**   1. Komunikasi dengan semua pihak 2. Mengolah gerak untuk menghindari tubrukan 3. Sesuaikan haluan untuk mengolah gerak 4. Jaga jarak aman dengan kapal lain | **25**  +2,5  +10  +2,5  + 10 |  |  | 40 |  |  |
|  |  | **80** |  |  | 100  **100** |  |  |

**Time factor**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| <60 minutes = 1 | 61 – 70 minutes = 0.9 | 70 – 80 minutes = 0.8 | >80 minutes = 0.5 |

**Total Time : ………………minutes Time Factor : …………….**

**Total Score : Total Mark X Total Factor = …………… x ……………. = …………….**

**Final Result : PASS / FAIL ( Passing Grade = 70 )**